Pseudo-uniform stability of bounded continuous semigroups

C. K. Batty T. Duyckaerts²

¹Oxford

²Cergy-Pontoise

September 2, 2009

Batty and Duyckaerts (Oxford, Cergy)

Stability of semigroups

2009 1/24





イロト イヨト イヨト イヨト





Batty and Duyckaerts (Oxford, Cergy)

3 > 4 3







< A

3 > 4 3

Let S(t) be a strongly continuous semigroup on a Banach space X with generator A. Assume that S(t) is bounded:

$$\sup_{t\geq 0}\|\boldsymbol{S}(t)\|_{\boldsymbol{X}\rightarrow\boldsymbol{X}}=\widetilde{\boldsymbol{C}}<\infty.$$

A B b 4 B b

Let S(t) be a strongly continuous semigroup on a Banach space X with generator A. Assume that S(t) is bounded:

$$\sup_{t\geq 0}\|\boldsymbol{S}(t)\|_{\boldsymbol{X}\rightarrow\boldsymbol{X}}=\widetilde{\boldsymbol{C}}<\infty.$$

Then

$$\sigma(A) \subset \mathbb{C}_{-} = \{z, \ \mathsf{Re} \, z \leq 0\}$$

A B F A B F

Let S(t) be a strongly continuous semigroup on a Banach space X with generator A. Assume that S(t) is bounded:

$$\sup_{t\geq 0}\|S(t)\|_{X\to X}=\widetilde{C}<\infty.$$

Then

$$\sigma(A) \subset \mathbb{C}_{-} = \{z, \ \mathsf{Re} \, z \leq \mathsf{0}\}$$

Our goal:

Stability of S(t) i.e. $\lim_{t\to+\infty} S(t) = 0$ in some sense

Batty and Duyckaerts (Oxford, Cergy)

2009 3/24

< 口 > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

Let S(t) be a strongly continuous semigroup on a Banach space X with generator A. Assume that S(t) is bounded:

$$\sup_{t\geq 0}\|S(t)\|_{X\to X}=\widetilde{C}<\infty.$$

Then

$$\sigma(A) \subset \mathbb{C}_{-} = \{z, \ \mathsf{Re} \, z \leq \mathsf{0}\}$$

Our goal:

Stability of S(t) i.e. $\lim_{t\to+\infty} S(t) = 0$ in some sense \uparrow Spectrum and Resolvent of *A* on *i* \mathbb{R} ?

< 口 > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

Strong stability

The following theorem [Arendt-Batty, Lyubich-Phóng, 1988] is a sufficient condition for strong (pointwise) stability:

Theorem

If $\sigma(A) \cap i\mathbb{R}$ is at most countable and A^* does not have any eigenvalue on $i\mathbb{R}$ then

$$\forall x \in X, \quad S(t)x \xrightarrow[t \to +\infty]{} 0.$$

Strong stability

The following theorem [Arendt-Batty, Lyubich-Phóng, 1988] is a sufficient condition for strong (pointwise) stability:

Theorem

If $\sigma(A) \cap i\mathbb{R}$ is at most countable and A^* does not have any eigenvalue on $i\mathbb{R}$ then

$$\forall x \in X, \quad S(t)x \xrightarrow[t \to +\infty]{} 0.$$

• Not a necessary condition (example: left shift on $L^2(0, +\infty)$).

The following theorem [Arendt-Batty, Lyubich-Phóng, 1988] is a sufficient condition for strong (pointwise) stability:

Theorem

If $\sigma(A) \cap i\mathbb{R}$ is at most countable and A^* does not have any eigenvalue on $i\mathbb{R}$ then

$$\forall x \in X, \quad S(t)x \xrightarrow[t \to +\infty]{} 0.$$

- Not a necessary condition (example: left shift on $L^2(0, +\infty)$).
- There is no purely spectral necessary and sufficient condition for strong stability.

A (10) A (10)

The following theorem [Arendt-Batty, Lyubich-Phóng, 1988] is a sufficient condition for strong (pointwise) stability:

Theorem

If $\sigma(A) \cap i\mathbb{R}$ is at most countable and A^* does not have any eigenvalue on $i\mathbb{R}$ then

$$\forall x \in X, \quad S(t)x \xrightarrow[t \to +\infty]{} 0.$$

- Not a necessary condition (example: left shift on $L^2(0, +\infty)$).
- There is no purely spectral necessary and sufficient condition for strong stability.
- Does not give the rate of decay.

A (10) A (10)

Uniform stability

The stability is uniform when $\lim_{t\to+\infty} \|S(t)\|_{X\to X} = 0.$

イロト イポト イヨト イヨト

Uniform stability

The stability is uniform when $\lim_{t\to+\infty} ||S(t)||_{X\to X} = 0.$

In this case, for some c, C > 0, $||S(t)|| \le Ce^{-ct}$.

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 >

The stability is uniform when $\lim_{t\to+\infty} ||S(t)||_{X\to X} = 0.$

In this case, for some c, C > 0, $||S(t)|| \le Ce^{-ct}$.

The following classical result [Gearhart, 78] gives a necessary and sufficient condition for uniform stability on Hilbert spaces:

Theorem

Assume that X is an Hilbert space and S bounded. Then: S(t) is uniformly stable $\iff \sigma(A) \cap i\mathbb{R} = \emptyset$ and $\sup ||(A - i\tau)^{-1}|| < \infty$.

 $\tau \in \mathbb{R}$

< 口 > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

The stability is uniform when $\lim_{t\to+\infty} ||S(t)||_{X\to X} = 0.$

In this case, for some c, C > 0, $||S(t)|| \le Ce^{-ct}$.

The following classical result [Gearhart, 78] gives a necessary and sufficient condition for uniform stability on Hilbert spaces:

Theorem

Assume that X is an Hilbert space and S bounded. Then: S(t) is uniformly stable $\iff \sigma(A) \cap i\mathbb{R} = \emptyset$ and $\sup_{\tau \in \mathbb{R}} ||(A - i\tau)^{-1}|| < \infty.$

 \Leftarrow does not hold on general Banach space.

Batty and Duyckaerts (Oxford, Cergy)

Let us give a typical example. Consider the equation:

$$\partial_t^2 u - \Delta u + a \partial_t u = 0, \quad u_{\restriction \partial \Omega} = 0$$
$$u_{\restriction t=0} = u_0 \in H_0^1(\Omega), \quad \partial_t u_{\restriction t=0} = u_1 \in L^2(\Omega).$$

where Ω is a bounded smooth domain and $a(x) \ge 0$. Here $X = H_0^1 \times L^2$ and the corresponding semigroup is dissipative.

イロト 不得 トイヨト イヨト 二日

Let us give a typical example. Consider the equation:

 $\partial_t^2 u - \Delta u + a \partial_t u = 0, \quad u_{\restriction \partial \Omega} = 0$ $u_{\restriction t=0} = u_0 \in H_0^1(\Omega), \quad \partial_t u_{\restriction t=0} = u_1 \in L^2(\Omega).$

where Ω is a bounded smooth domain and $a(x) \ge 0$. Here $X = H_0^1 \times L^2$ and the corresponding semigroup is dissipative.

 the semigroup is uniformly stable if and only if the set {a > 0} geometrically controls Ω [Bardos-Lebeau-Rauch, 92] (and [Burq-Gérard, 97]).

Let us give a typical example. Consider the equation:

 $\partial_t^2 u - \Delta u + a \partial_t u = 0, \quad u_{|\partial\Omega} = 0$ $u_{|t=0} = u_0 \in H_0^1(\Omega), \quad \partial_t u_{|t=0} = u_1 \in L^2(\Omega).$

where Ω is a bounded smooth domain and $a(x) \ge 0$. Here $X = H_0^1 \times L^2$ and the corresponding semigroup is dissipative.

- the semigroup is uniformly stable if and only if the set {a > 0} geometrically controls Ω [Bardos-Lebeau-Rauch, 92] (and [Burq-Gérard, 97]).
- In any case (if $a \neq 0$ and Ω is connex) [Lebeau, 1996].

$$\|(u(t), \partial_t u(t))\|_X \le \frac{C}{\log(t)}\|(u_0, u_1)\|_{D(A)}$$

Let us give a typical example. Consider the equation:

 $\partial_t^2 u - \Delta u + a \partial_t u = 0, \quad u_{|\partial\Omega} = 0$ $u_{|t=0} = u_0 \in H_0^1(\Omega), \quad \partial_t u_{|t=0} = u_1 \in L^2(\Omega).$

where Ω is a bounded smooth domain and $a(x) \ge 0$. Here $X = H_0^1 \times L^2$ and the corresponding semigroup is dissipative.

- the semigroup is uniformly stable if and only if the set {a > 0} geometrically controls Ω [Bardos-Lebeau-Rauch, 92] (and [Burq-Gérard, 97]).
- In any case (if $a \neq 0$ and Ω is connex) [Lebeau, 1996].

$$\|(u(t), \partial_t u(t))\|_X \le \frac{C}{\log(t)}\|(u_0, u_1)\|_{D(A)}$$

• In some cases there exists $\alpha > 0$ s.t.

$$\|(u(t), \partial_t u(t))\|_X \leq \frac{C}{t^{\alpha}}\|(u_0, u_1)\|_{D(A)}.$$

・ 伺 ト ・ ヨ ト ・ ヨ ト … ヨ

We say that S(t) is pseudo-uniformly stable when

 $\lim_{t\to+\infty} \|S(t)\|_{D(A)\to X} = 0,$

where $||x||_{D(A)} = ||x|| + ||Ax|| \approx ||(A + i)^{-1}x||$

We say that S(t) is pseudo-uniformly stable when

 $\lim_{t\to+\infty} \|S(t)\|_{D(A)\to X} = 0,$

where $||x||_{D(A)} = ||x|| + ||Ax|| \approx ||(A + i)^{-1}x||$

• This means that there exists $m(t) \xrightarrow[t \to +\infty]{} 0$ such that

 $\|S(t)x\| \leq m(t)\|x\|_{D(A)}.$

We say that S(t) is pseudo-uniformly stable when

 $\lim_{t\to+\infty} \|S(t)\|_{D(A)\to X} = 0,$

where $||x||_{D(A)} = ||x|| + ||Ax|| \approx ||(A + i)^{-1}x||$

• This means that there exists $m(t) \xrightarrow[t \to +\infty]{} 0$ such that

 $\|S(t)x\| \leq m(t)\|x\|_{D(A)}.$

• Lot of PDE examples (m(t) typically $C/\log(t)$ or C/t^s , s > 0).

We say that S(t) is pseudo-uniformly stable when

 $\lim_{t\to+\infty} \|S(t)\|_{D(A)\to X} = 0,$

where $||x||_{D(A)} = ||x|| + ||Ax|| \approx ||(A + i)^{-1}x||$

• This means that there exists $m(t) \xrightarrow[t \to +\infty]{} 0$ such that

 $\|S(t)x\| \leq m(t)\|x\|_{D(A)}.$

- Lot of PDE examples (m(t) typically $C/\log(t)$ or C/t^s , s > 0).
- Uniform stability \implies pseudo-uniform stability \implies strong stability.

くロン 不通 とくほ とくほ とうほう

We say that S(t) is pseudo-uniformly stable when

 $\lim_{t\to+\infty} \|S(t)\|_{D(A)\to X} = 0,$

where $||x||_{D(A)} = ||x|| + ||Ax|| \approx ||(A + i)^{-1}x||$

• This means that there exists $m(t) \xrightarrow[t \to +\infty]{} 0$ such that

$$\|\mathcal{S}(t)x\| \leq m(t)\|x\|_{D(\mathcal{A})}.$$

- Lot of PDE examples (m(t) typically $C/\log(t)$ or C/t^s , s > 0).
- Uniform stability \implies pseudo-uniform stability \implies strong stability.
- Pseudo-uniform stability $\iff \lim_{t \to +\infty} \|S(t)\|_{D(A^k) \to X} = 0, k > 0.$

Theorem (C. Batty, TD)

The following conditions are equivalent.

- S(t) is pseudo-uniformly stable.
- $\ 2 \ \ \sigma(\mathbf{A}) \cap \mathbf{i}\mathbb{R} = \emptyset.$

• • • • • • • •

Theorem (C. Batty, TD)

The following conditions are equivalent.

- S(t) is pseudo-uniformly stable.
- $\ 2 \ \ \sigma(\mathbf{A}) \cap \mathbf{i}\mathbb{R} = \emptyset.$
 - (2)⇒(1) implicit in [Arendt-Batty 88], explicit in [Batty 94].

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

Theorem (C. Batty, TD)

The following conditions are equivalent.

- S(t) is pseudo-uniformly stable.
- $\ 2 \ \ \sigma(\mathbf{A}) \cap \mathbf{i}\mathbb{R} = \emptyset.$
 - (2)⇒(1) implicit in [Arendt-Batty 88], explicit in [Batty 94].
 - $(1) \Longrightarrow (2)$ seemed unknown.

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

Theorem (C. Batty, TD)

The following conditions are equivalent.

- S(t) is pseudo-uniformly stable.
- $\ 2 \ \ \sigma(\mathbf{A}) \cap \mathbf{i}\mathbb{R} = \emptyset.$
 - (2)⇒(1) implicit in [Arendt-Batty 88], explicit in [Batty 94].
 - $(1) \Longrightarrow (2)$ seemed unknown.
 - Purely spectral criterion (not the case for pointwise stability and uniform stability).

If S(t) is pseudo-uniformly stable, we have

```
\|S(t)x\| \le m(t)\|x\|_{D(A)}, \text{ where}\lim_{t \to +\infty} m(t) = 0, \quad m(t) := \|S(t)\|_{D(A) \to X}.Bound on m(t)?
```

If S(t) is pseudo-uniformly stable, we have

 $||S(t)x|| \le m(t)||x||_{D(A)}$, where

 $\lim_{t\to+\infty} m(t)=0, \quad m(t):=\|\mathcal{S}(t)\|_{\mathcal{D}(A)\to X}.$

Bound on m(t)? Let

$$M(\lambda) := \sup_{\tau \in [-\lambda,\lambda]} \left\| (A - i\tau)^{-1} \right\|_{X \to X} < \infty.$$

The proof of (1) \Longrightarrow (2) implies that for some C > 0

$$M(\lambda) \leq Cm^{-1}\left(\frac{1}{C\lambda}\right), \quad \lambda \gg 1.$$

If S(t) is pseudo-uniformly stable, we have

 $||S(t)x|| \le m(t)||x||_{D(A)}$, where

 $\lim_{t\to+\infty} m(t)=0, \quad m(t):=\|\mathcal{S}(t)\|_{\mathcal{D}(A)\to X}.$

Bound on m(t)? Let

$$M(\lambda) := \sup_{\tau \in [-\lambda,\lambda]} \left\| (A - i\tau)^{-1} \right\|_{X \to X} < \infty.$$

The proof of (1) \Longrightarrow (2) implies that for some C > 0

$$M(\lambda) \leq Cm^{-1}\left(\frac{1}{C\lambda}\right), \quad \lambda \gg 1.$$

We want a "converse" bound, maybe $m(t) \leq C/M^{-1} (t/C)$.

4 3 5 4 3 5 1 3

Recall $M(\lambda) := \sup_{\tau \in [-\lambda,\lambda]} \| (A - i\tau)^{-1} \|_{X \to X} < \infty$ (nondecreasing). Introduce

 $M_{\log}(\lambda) := M(\lambda) \left[\log(1 + M(\lambda)) + \log(1 + \lambda) \right]$

(strictly increasing).

Recall $M(\lambda) := \sup_{\tau \in [-\lambda,\lambda]} \| (A - i\tau)^{-1} \|_{X \to X} < \infty$ (nondecreasing). Introduce

 $M_{\log}(\lambda) := M(\lambda) [\log(1 + M(\lambda)) + \log(1 + \lambda)]$

(strictly increasing). Then

Theorem (Batty, TD)

If S(t) is pseudo-uniformly stable, there exists C > 0 such that

$$\|\mathcal{S}(t)\|_{\mathcal{D}(\mathcal{A})\to X} \leq C/M_{\log}^{-1}\left(t/C\right), \quad t\gg 1.$$

Recall $M(\lambda) := \sup_{\tau \in [-\lambda,\lambda]} \| (A - i\tau)^{-1} \|_{X \to X} < \infty$ (nondecreasing). Introduce

 $M_{\log}(\lambda) := M(\lambda) \big[\log(1 + M(\lambda)) + \log(1 + \lambda) \big]$

(strictly increasing). Then

Theorem (Batty, TD)

If S(t) is pseudo-uniformly stable, there exists C > 0 such that

$$\|S(t)\|_{D(A)\to X} \leq C/M_{\log}^{-1}\left(t/C\right), \quad t\gg 1.$$

This is not the optimal excepted decay (M^{-1} replaced by M_{log}^{-1}).

Recall $M(\lambda) := \sup_{\tau \in [-\lambda,\lambda]} \| (A - i\tau)^{-1} \|_{X \to X} < \infty$ (nondecreasing). Introduce

 $M_{\log}(\lambda) := M(\lambda) \big[\log(1 + M(\lambda)) + \log(1 + \lambda) \big]$

(strictly increasing). Then

Theorem (Batty, TD)

If S(t) is pseudo-uniformly stable, there exists C > 0 such that

$$\|\mathcal{S}(t)\|_{\mathcal{D}(\mathcal{A})\to X} \leq C/M_{\log}^{-1}\left(t/C\right), \quad t\gg 1.$$

This is not the optimal excepted decay (M^{-1} replaced by M_{log}^{-1}). The "smoother" the initial condition, the faster the decay:

$$\|\mathcal{S}(t)\|_{D(\mathcal{A}^k) \to X} \leq C_k \left(M_{\log}^{-1}\left(\frac{t}{C_k}\right)\right)^{-k}, \quad t \gg 1.$$
Examples and previous results

• Logarithmic decay: if $M(\lambda) \leq C \exp(C\lambda)$, we obtain

$$\|\boldsymbol{S}(t)\boldsymbol{x}\| \leq \frac{C}{\log(2+t)}\|\boldsymbol{x}\|_{D(A)}.$$

The log loss is invisible. Already known in Hilbert spaces [Lebeau 96, Burq 98]. Example: wave equation on a bounded connex domain with a localized damping term.

Examples and previous results

• Logarithmic decay: if $M(\lambda) \leq C \exp(C\lambda)$, we obtain

$$\|\boldsymbol{S}(t)\boldsymbol{x}\| \leq \frac{C}{\log(2+t)}\|\boldsymbol{x}\|_{D(A)}.$$

The log loss is invisible. Already known in Hilbert spaces [Lebeau 96, Burq 98]. Example: wave equation on a bounded connex domain with a localized damping term.

• Polynomial decay: if $M(\lambda) = \lambda^s$, s > 0, we obtain

$$\|S(t)x\| \leq C\left(\frac{\log t}{t}\right)^{1/s} \|x\|_{D(\mathcal{A})}, \quad t\gg 1.$$

Generalizes previous results of [Batkai-Engel-Prüss-Schnaubelt 06], [Liu-Rao 07]. Example: wave equation with a localized damping term in a rectangle domain.

Batty and Duyckaerts (Oxford, Cergy)

Optimality

Assume that $\sigma(A) \cap i\mathbb{R} = \emptyset$, that X is a Hilbert space and

$$\sup_{\tau\in\mathbb{R}}\left\|(A-i\tau)^{-1}\right\|_{X\to X}<\infty.$$

Then by the classical theorem on uniform stability

$$\|S(t)x\| \le Ce^{-ct}\|x\|.$$
 (*)

Counter-examples exist if X is not an Hilbert space.

Optimality

Assume that $\sigma(A) \cap i\mathbb{R} = \emptyset$, that X is a Hilbert space and

$$\sup_{\tau\in\mathbb{R}}\left\|(A-i\tau)^{-1}\right\|_{X\to X}<\infty.$$

Then by the classical theorem on uniform stability

$$\|S(t)x\| \le Ce^{-ct}\|x\|.$$
 (*)

Counter-examples exist if X is not an Hilbert space.

On the other hand $M_{\log}(\tau) \approx \log(\tau)$, and thus by our previous theorem,

$$\|S(t)x\| \leq Ce^{-ct}\|x\|_{D(A)}.$$

By (*), this is not optimal in the Hilbert space case.

Conjecture: one can get better result in the Hilbert space case. (Maybe the optimal decay without the log loss?). Already known for normal operators in the polynomial case [Batkai-Engel-Prüss-Schnaubelt 06],

The conjecture is true in the case of polynomial decay [Borichev, Tomilov, preprint 2009].

Theorem

If X is an Hilbert space, $\sigma(A) \cap i\mathbb{R} = \emptyset$ and $\exists s > 0, \|(A - i\tau)^{-1}\|_{X \to X} \leq C\tau^s$. Then

$$\|\mathcal{S}(t)\|_{D(\mathcal{A})\to X} \leq \frac{C'}{t^{1/s}}, \quad t\geq 1.$$

(二回) (二回) (二回)

The conjecture is true in the case of polynomial decay [Borichev, Tomilov, preprint 2009].

Theorem

If X is an Hilbert space, $\sigma(A) \cap i\mathbb{R} = \emptyset$ and $\exists s > 0, \|(A - i\tau)^{-1}\|_{X \to X} \leq C\tau^s$. Then

$$\|\mathcal{S}(t)\|_{D(\mathcal{A})\to X} \leq \frac{C'}{t^{1/s}}, \quad t\geq 1.$$

• Optimal decay.

The conjecture is true in the case of polynomial decay [Borichev, Tomilov, preprint 2009].

Theorem

If X is an Hilbert space, $\sigma(A) \cap i\mathbb{R} = \emptyset$ and $\exists s > 0, \|(A - i\tau)^{-1}\|_{X \to X} \leq C\tau^s$. Then

$$\|\boldsymbol{S}(t)\|_{\boldsymbol{D}(\boldsymbol{A})\to\boldsymbol{X}}\leq \frac{\boldsymbol{C}'}{t^{1/s}},\quad t\geq 1.$$

- Optimal decay.
- Interesting for applications to PDE.

The conjecture is true in the case of polynomial decay [Borichev, Tomilov, preprint 2009].

Theorem

If X is an Hilbert space, $\sigma(A) \cap i\mathbb{R} = \emptyset$ and $\exists s > 0, \|(A - i\tau)^{-1}\|_{X \to X} \leq C\tau^s$. Then

$$\|\mathcal{S}(t)\|_{D(A)\to X}\leq \frac{C'}{t^{1/s}},\quad t\geq 1.$$

- Optimal decay.
- Interesting for applications to PDE.
- Our theorem gives $\left(\frac{\log t}{t}\right)^{1/s}$ instead of $\frac{1}{t^{1/s}}$. In general Banach space, the log-loss cannot be avoided [Borichev, Tomilov].

The conjecture is true in the case of polynomial decay [Borichev, Tomilov, preprint 2009].

Theorem

If X is an Hilbert space, $\sigma(A) \cap i\mathbb{R} = \emptyset$ and $\exists s > 0, \|(A - i\tau)^{-1}\|_{X \to X} \leq C\tau^s$. Then

$$\|\mathcal{S}(t)\|_{D(\mathcal{A})\to X} \leq \frac{C'}{t^{1/s}}, \quad t\geq 1.$$

- Optimal decay.
- Interesting for applications to PDE.
- Our theorem gives $\left(\frac{\log t}{t}\right)^{1/s}$ instead of $\frac{1}{t^{1/s}}$. In general Banach space, the log-loss cannot be avoided [Borichev, Tomilov].
- See next talk!

Reminder of the main result

Recall

$$M(\lambda) := \sup_{\tau \in [-\lambda,\lambda]} \left\| (A - i\tau)^{-1} \right\|_{X \to X} < \infty$$

(nondecreasing). Introduce

 $M_{\log}(\lambda) := M(\lambda) \left[\log(1 + M(\lambda)) + \log(1 + \lambda) \right]$

(strictly increasing).

Reminder of the main result

Recall

$$M(\lambda) := \sup_{\tau \in [-\lambda,\lambda]} \left\| (A - i\tau)^{-1} \right\|_{X \to X} < \infty$$

(nondecreasing). Introduce

 $M_{\log}(\lambda) := M(\lambda) \left[\log(1 + M(\lambda)) + \log(1 + \lambda) \right]$

(strictly increasing). Then

Theorem

If S(t) is pseudo-uniformly stable, there exists C > 0 such that

$$\|\boldsymbol{A}^{-1}\boldsymbol{S}(t)\|_{\boldsymbol{X}\to\boldsymbol{X}} \leq \boldsymbol{C}/\boldsymbol{M}_{\log}^{-1}\left(t/\boldsymbol{C}\right), \quad t\gg 1.$$

Batty and Duyckaerts (Oxford, Cergy)

イロト 不得 トイヨト イヨト

• by standard Neumann series, the resolvent can be expanded analytically to Re *z* < 0, *z* close to the imaginary axis.

4 AR & A B & A B &

- by standard Neumann series, the resolvent can be expanded analytically to Re *z* < 0, *z* close to the imaginary axis.
- use a representation of A⁻¹S(t) in term of a contour integral of the resovent.

イベト イモト イモト

- by standard Neumann series, the resolvent can be expanded analytically to Re z < 0, z close to the imaginary axis.
- use a representation of $A^{-1}S(t)$ in term of a contour integral of the resovent.
- a e^{tz} term appears in the integral which will yield decay when Re z < 0.

- by standard Neumann series, the resolvent can be expanded analytically to Re z < 0, z close to the imaginary axis.
- use a representation of $A^{-1}S(t)$ in term of a contour integral of the resovent.
- a e^{tz} term appears in the integral which will yield decay when Re z < 0.
- to bound other terms we use a trick due to Newman and Korevaar.

Proof of main result

Assuming $i\mathbb{R} \cap \sigma(A) = \emptyset$, we will bound $||A^{-1}S(t)||_{X \to X}$. Fix $t \gg 1$, let $R \gg 1$ (depending on *t*). Recall

$$M(R) := \sup_{\sigma \in [-R,R]} \left\| (i\sigma - A)^{-1} \right\|_{X \to X}$$

Proof of main result

Assuming $i\mathbb{R} \cap \sigma(A) = \emptyset$, we will bound $||A^{-1}S(t)||_{X \to X}$. Fix $t \gg 1$, let $R \gg 1$ (depending on *t*). Recall

$$M(R) := \sup_{\sigma \in [-R,R]} \left\| (i\sigma - A)^{-1} \right\|_{X \to X}.$$

By standard Neumann expansion, $(A - z)^{-1}$ is analytic on $F = \left\{ \operatorname{Re} z \ge \frac{1}{2M(\operatorname{Im} z)} \right\}$, and $\left\| (z - A)^{-1} \right\|_{X \to X} \le 2M(|\operatorname{Im} z|)$ in $F \cap \{\operatorname{Re} z \le 0\}$.

Proof of main result

Assuming $i\mathbb{R} \cap \sigma(A) = \emptyset$, we will bound $||A^{-1}S(t)||_{X \to X}$. Fix $t \gg 1$, let $R \gg 1$ (depending on *t*). Recall

$$M(R) := \sup_{\sigma \in [-R,R]} \left\| (i\sigma - A)^{-1} \right\|_{X \to X}.$$

By standard Neumann expansion, $(A - z)^{-1}$ is analytic on $F = \left\{ \operatorname{Re} z \ge \frac{1}{2M(\operatorname{Im} z)} \right\}$, and $\left\| (z - A)^{-1} \right\|_{X \to X} \le 2M(|\operatorname{Im} z|)$ in $F \cap \{\operatorname{Re} z \le 0\}$.

Let $\Gamma \subset F$ be a contour (0 inside Γ). By Cauchy formula

$$S(t)A^{-1} = e^{tA}A^{-1} = \frac{1}{2i\pi}\int_{\Gamma} (z-A)^{-1}e^{tA}\frac{dz}{z}.$$

The trick of Newman and Korevaar



The trick of Newman and Korevaar



Batty and Duyckaerts (Oxford, Cergy)

2009 18/24

The trick of Newman and Korevaar



Proof of Claim 1 (A)



2009 20 / 24

< 回 > < 回 > < 回 >

Proof of Claim 1 (A)



Batty and Duyckaerts (Oxford, Cergy)

2009 20 / 24

Proof of Claim 1 (A)



Batty and Duyckaerts (Oxford, Cergy)

Stability of semigroups

2009 20 / 24

Proof of Claim 1 (B)

$$\left\| (z-A)^{-1}e^{tA} \right\| = \left\| e^{tz} \int_t^{+\infty} e^{-(z-A)s} \, ds \right\|$$

Proof of Claim 1 (B)

$$\left\| (z-A)^{-1}e^{tA} \right\| = \left\| e^{tz} \int_t^{+\infty} e^{-(z-A)s} \, ds \right\|$$

On C, $z = Re^{i\theta}$, $\theta \in [-\pi/2, \pi/2]$. Thus:

$$\left\| e^{tz} \int_{t}^{+\infty} e^{-(z-A)s} ds \right\|$$

$$\leq \left| e^{tz} \int_{t}^{+\infty} \widetilde{C} \left| e^{-zs} \right| ds \right| = \left| e^{tz} \int_{t}^{+\infty} \widetilde{C} e^{-R(\cos\theta)s} ds \right|$$

$$\leq \frac{\widetilde{C}}{R\cos\theta}.$$

イロト イヨト イヨト イヨト

Proof of Claim 1 (B)

$$\left\| (z-A)^{-1}e^{tA} \right\| = \left\| e^{tz} \int_t^{+\infty} e^{-(z-A)s} \, ds \right\|$$

On C, $z = Re^{i\theta}$, $\theta \in [-\pi/2, \pi/2]$. Thus:

$$\left\| e^{tz} \int_{t}^{+\infty} e^{-(z-A)s} ds \right\|$$

$$\leq \left| e^{tz} \int_{t}^{+\infty} \widetilde{C} \left| e^{-zs} \right| ds \right| = \left| e^{tz} \int_{t}^{+\infty} \widetilde{C} e^{-R(\cos\theta)s} ds \right|$$

$$\leq \frac{\widetilde{C}}{R\cos\theta}.$$

Using that $\left|1 + \frac{z^2}{R^2}\right| = 2|\cos\theta|$, we get $\left|\int_{\mathcal{C}} \left(1 + \frac{z^2}{R^2}\right)(z - A)^{-1}e^{tA}\frac{dz}{z}\right| \le \frac{2\widetilde{C}}{R}.$

< 🗇 > < 🖻

Bounding the other term we get Claim 1:

$$\left\|S(t)A^{-1}\right\| \leq \frac{C}{R} + \frac{1}{2\pi} \left\|\int_{\gamma} \left(1 + \frac{z^2}{R^2}\right)(z - A)^{-1}e^{tz}\frac{dz}{z}\right\|$$

.

Bounding the other term we get Claim 1:

$$\left\|S(t)A^{-1}\right\| \leq \frac{C}{R} + \frac{1}{2\pi} \left\|\int_{\gamma} \left(1 + \frac{z^2}{R^2}\right)(z - A)^{-1}e^{tz}\frac{dz}{z}\right\|.$$
Claim 2:
$$\left\|\int_{\gamma} \left(1 + \frac{z^2}{R^2}\right)(z - A)^{-1}e^{tz}\frac{dz}{z}\right\| \leq 16e^{-t/M(R)}RM(R)^2 + \frac{C}{R}.$$
Indeed
$$\int_{\gamma} \dots = \int_{\operatorname{Re} z = -\frac{1}{2M(R)}} \dots + \int_{-\frac{1}{2M(R)} \leq \operatorname{Re} z \leq 0} \dots$$

$$|\operatorname{Im} z| = R$$

Batty and Duyckaerts (Oxford, Cergy)

2009 22/24

Proof of Claim 2



2009 23 / 24

Proof of Claim 2

$$\left\| \int_{\operatorname{Re} z = -\frac{1}{2M(R)}} \dots \right\| \leq \int_{\operatorname{Re} z = -\frac{1}{2M(R)}} \underbrace{\left| 1 + \frac{z^2}{R^2} \right|}_{\leq 4} \underbrace{\left| (z - A)^{-1} \right|}_{\leq 4} \underbrace{\left| e^{tz} \right|}_{= e^{-\frac{t}{2M(R)}}} \frac{dz}{z}$$
$$\leq 16RM(R)^2 e^{-\frac{t}{2M(R)}}$$

Combining with the straightforward bound

$$\left\|\int_{\substack{\frac{1}{2M(R)} \leq \operatorname{Re} z \leq 0 \\ |\operatorname{Im} z| = R}} \left(1 + \frac{z^2}{R^2}\right) (z - A)^{-1} e^{tz} \frac{dz}{z}\right\| \leq \frac{C}{R},$$

we get Claim 2.

(I) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1)) < ((1))

Proof of Claim 2

$$\left\| \int_{\operatorname{Re} z = -\frac{1}{2M(R)}} \dots \right\| \leq \int_{\operatorname{Re} z = -\frac{1}{2M(R)}} \underbrace{\left| 1 + \frac{z^2}{R^2} \right|}_{\leq 4} \underbrace{\left| (z - A)^{-1} \right|}_{\leq 4} \underbrace{\left| e^{tz} \right|}_{= e^{-\frac{t}{2M(R)}}} \frac{dz}{z}$$
$$\leq 16RM(R)^2 e^{-\frac{t}{2M(R)}}$$

Combining with the straightforward bound

$$\left\|\int_{\substack{\frac{1}{2M(R)} \leq \operatorname{Re} z \leq 0 \\ |\ln z| = R}} \left(1 + \frac{z^2}{R^2}\right) (z - A)^{-1} e^{tz} \frac{dz}{z}\right\| \leq \frac{C}{R},$$

we get Claim 2. Claim 1 and Claim 2 imply:

$$\left\|S(t)A^{-1}\right\| \leq \frac{C}{R} + CRM(R)^2 e^{-\frac{t}{2M(R)}}.$$

End of the proof

$$\left\| S(t)A^{-1} \right\| \leq rac{C}{R} + CRM(R)^2 e^{-rac{t}{2M(R)}}.$$

Implies immediately $\lim_{t\to+\infty} ||S(t)A^{-1}|| = 0...$ exactly the first step of the proof of [Arendt-Batty 88].

< 口 > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

$$\left\| S(t) \mathcal{A}^{-1} \right\| \leq rac{C}{R} + CRM(R)^2 e^{-rac{t}{2M(R)}}.$$

Implies immediately $\lim_{t\to+\infty} ||S(t)A^{-1}|| = 0...$ exactly the first step of the proof of [Arendt-Batty 88]. Quantitative version: chose *R* such that

$$t = 4M(R) [\log(1 + M(R)) + \log(1 + R)] = 4M_{\log}(R).$$

Then

$$\left\| \boldsymbol{S}(t) \boldsymbol{A}^{-1}
ight\| \leq rac{C}{R} \leq rac{C}{M_{ ext{log}}^{-1}\left(rac{t}{4}
ight)}.$$

$$\left\| S(t) \mathcal{A}^{-1} \right\| \leq rac{C}{R} + CRM(R)^2 e^{-rac{t}{2M(R)}}.$$

Implies immediately $\lim_{t\to+\infty} ||S(t)A^{-1}|| = 0...$ exactly the first step of the proof of [Arendt-Batty 88]. Quantitative version: chose *R* such that

$$t = 4M(R) [\log(1 + M(R)) + \log(1 + R)] = 4M_{\log}(R).$$

Then

$$\left\| \boldsymbol{S}(t) \boldsymbol{A}^{-1} \right\| \leq rac{C}{R} \leq rac{C}{M_{\log}^{-1}\left(rac{t}{4}
ight)}.$$

The proof is complete.

Batty and Duyckaerts (Oxford, Cergy)